

**Aufgabe 1:** (10 Punkte)

Gegeben seien  $v_1 = (a, b, 1, 2)^\top$ ,  $v_2 = (1, 2, c, d)^\top$ ,  $v_3 = (1, -1, 1, -1)^\top$ .

Berechnen Sie alle möglichen Kombinationen von  $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ , sodass die Vektoren  $v_1$ ,  $v_2$  und  $v_3$  paarweise senkrecht zu einander stehen und  $|v_1| = 3\sqrt{2}$  gilt.

---

**Lösung:**

Paarweise senkrecht bedeutet:

Es gilt

$$\langle v_1, v_2 \rangle = a + 2b + c + 2d = 0$$

$$\langle v_1, v_3 \rangle = a - b + 1 - 2 = 0$$

$$\langle v_2, v_3 \rangle = 1 - 2 + c - d = 0$$

Also gilt  $a = b + 1$  und  $c = d + 1$ . Wegen

$$18 = |v_1|^2 = a^2 + b^2 + 1 + 4 = b^2 + 2b + 1 + b^2 + 5$$

folgt  $b(b + 1) = \frac{18-6}{2} = 6$ . Also gibt es zwei Möglichkeiten:  $b = 2$  oder  $b = -3$ .

1. Fall  $b = 2$ : Es ist  $a = 3$ . Eingesetzt in die erste Gleichung folgt

$$3 + 2 \cdot 2 + (d + 1) + 2d = 0 \Rightarrow d = -\frac{8}{3}$$

und  $c = 1 - \frac{8}{3} = -\frac{5}{3}$ . Also  $(a, b, c, d) = (3, 2, -\frac{5}{3}, -\frac{8}{3})$ .

2. Fall  $b = -3$ : Es ist  $a = -2$ . Eingesetzt in die erste Gleichung folgt

$$-2 + 2 \cdot (-3) + (d + 1) + 2d = 0 \Rightarrow d = \frac{7}{3}$$

und  $c = 1 + \frac{7}{3} = \frac{10}{3}$ . Also  $(a, b, c, d) = (-2, -3, \frac{10}{3}, \frac{7}{3})$ .

**Aufgabe 2:** (10 Punkte)

$$\text{Sei } A = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 0 & -2 & 2\sqrt{3} \\ 2\sqrt{2} & -\sqrt{6} & -\sqrt{2} \\ 2\sqrt{2} & \sqrt{6} & \sqrt{2} \end{pmatrix}.$$

Zeigen Sie, dass  $A$  eine Drehmatrix ist, und berechnen Sie die Drehachse.

**Lösung:**

$$\begin{aligned} \det(A) &= \frac{(-2) \cdot (-\sqrt{2}) \cdot 2\sqrt{2} + 2\sqrt{3} \cdot 2\sqrt{2} \cdot \sqrt{6} - (-2) \cdot 2\sqrt{2} \cdot \sqrt{2} - 2\sqrt{3} \cdot (-\sqrt{6}) \cdot 2\sqrt{2}}{64} \\ &= \frac{8 + 24 + 8 + 24}{64} = 1. \end{aligned}$$

$$AA^T = \frac{1}{16} \begin{pmatrix} 4 + 12 & 2\sqrt{6} - 2\sqrt{6} & -2\sqrt{6} + 2\sqrt{6} \\ 2\sqrt{6} - 2\sqrt{6} & 8 + 6 + 2 & 8 - 6 - 2 \\ -2\sqrt{6} + 2\sqrt{6} & 8 - 6 - 2 & 8 + 6 + 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

$A$  ist also eine Drehmatrix.

$$4(A - E) = \begin{pmatrix} -4 & -2 & 2\sqrt{3} \\ 2\sqrt{2} & -\sqrt{6} - 4 & -\sqrt{2} \\ 2\sqrt{2} & \sqrt{6} & \sqrt{2} - 4 \end{pmatrix}.$$

$$\left| \begin{array}{ccc} -4 & -2 & 2\sqrt{3} \\ 2\sqrt{2} & -\sqrt{6} - 4 & -\sqrt{2} \\ 2\sqrt{2} & \sqrt{6} & \sqrt{2} - 4 \end{array} \right| \xrightarrow[\text{III} \rightarrow \text{III} + 1/\sqrt{2} \cdot \text{I}]{\text{II} \rightarrow \text{II} + 1/\sqrt{2} \cdot \text{I}} \left| \begin{array}{ccc} -4 & -2 & 2\sqrt{3} \\ 0 & -\sqrt{6} - 4 - \sqrt{2} & -\sqrt{2} + \sqrt{6} \\ 0 & \sqrt{6} - \sqrt{2} & \sqrt{2} - 4 + \sqrt{6} \end{array} \right|$$

Da 1 ein Eigenwert ist, ist nun die letzte Zeile ein vielfaches der vorletzten und wir können sie  $|0 \ 0 \ 0|$  setzen:

$$\rightarrow \left| \begin{array}{ccc} -4 & -2 & 2\sqrt{3} \\ 0 & -\sqrt{6} - 4 - \sqrt{2} & -\sqrt{2} + \sqrt{6} \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right|$$

Man kann aber auch ausrechnen, dass

$$(-\sqrt{6} - 4 - \sqrt{2}) \cdot \text{III} = (\sqrt{6} - \sqrt{2}) \cdot \text{II}$$

gilt, wegen

$$\begin{aligned} (-\sqrt{6} - 4 - \sqrt{2}) \cdot (\sqrt{2} - 4 + \sqrt{6}) &= -\sqrt{12} + 4\sqrt{6} - 6 - 4\sqrt{2} + 16 - 4\sqrt{6} - 2 + 4\sqrt{2} - \sqrt{12} \\ &= 8 - 4\sqrt{3} \end{aligned}$$

und

$$(\sqrt{6} - \sqrt{2}) \cdot (-\sqrt{2} + \sqrt{6}) = -\sqrt{12} + 6 + 2 - \sqrt{12} = 8 - 4\sqrt{3}.$$

---

Wähle nun  $x_2 = 1$ . Dann folgt

$$\begin{aligned}x_3 &= \frac{\sqrt{2} + 4 + \sqrt{6}}{-\sqrt{2} + \sqrt{6}} = \frac{\sqrt{2} + 4 + \sqrt{6}}{-\sqrt{2} + \sqrt{6}} \cdot \frac{\sqrt{2} + \sqrt{6}}{\sqrt{2} + \sqrt{6}} \\ &= \frac{2 + 4\sqrt{2} + 2\sqrt{3} + 2\sqrt{3} + 4\sqrt{6} + 6}{4} = 2 + \sqrt{2} + \sqrt{3} + \sqrt{6}\end{aligned}$$

und

$$\begin{aligned}x_1 &= \frac{-2 + 2\sqrt{3} \cdot \frac{\sqrt{2} + 4 + \sqrt{6}}{-\sqrt{2} + \sqrt{6}}}{4} = \frac{-2 + 2\sqrt{3} \cdot (2 + \sqrt{2} + \sqrt{3} + \sqrt{6})}{4} \\ &= \frac{-1}{2} + \sqrt{3} + \frac{\sqrt{6}}{2} + \frac{3}{2} + \frac{3\sqrt{2}}{2} = 1 + \sqrt{3} + \frac{\sqrt{6}}{2} + \frac{3\sqrt{2}}{2}.\end{aligned}$$

Die Drehachse hat also als einen Richtungsvektor den Vektor

$$\begin{pmatrix} 1 + \sqrt{3} + \frac{\sqrt{6}}{2} + \frac{3\sqrt{2}}{2} \\ 1 \\ 2 + \sqrt{2} + \sqrt{3} + \sqrt{6} \end{pmatrix}.$$

(Wegen den komplizierten Rechnungen ergeben Rechenfehler bei der Drehachse nur geringe oder gar keine Abzüge.)

**Aufgabe 3:** (10 Punkte)

Gegeben seien die Punkte

$$P_1 = (3, 2, 1), P_2 = (3, 1, 1), P_3 = (1, 1, -1), P_4 = (1, 1, 1) \text{ und } P_5 = (2, 2, 2).$$

- a) Sei  $g_1$  die Gerade durch  $P_1$  und  $P_2$  und  $g_2$  die Gerade durch  $P_3$  und  $P_4$ . Berechnen sie den Abstand der Geraden.  
 b) Sei  $E$  die Ebene, die die Punkte  $P_1$ ,  $P_2$  und  $P_3$  enthält. Berechnen sie den Abstand von  $P_5$  zu  $E$ .  
 c) Berechnen Sie den Schnittpunkt von  $E$  und  $g_2$ .

**Lösung:**

a) Richtungsvektor von  $g_1$  ist z.B.  $P_1^\top - P_2^\top = (0, 1, 0)^\top$ .

Richtungsvektor von  $g_2$  ist z.B.  $P_3^\top - P_4^\top = (0, 0, -2)^\top$ .

Sind nun

$$Q_1^\top = (3, 1, 1)^\top + \mu(0, 1, 0)^\top$$

der Lotfußpunkt auf  $g_1$  und

$$Q_2^\top = (1, 1, 1)^\top + \nu(0, 0, -2)^\top$$

der Lotfußpunkt auf  $g_2$  des gemeinsamen Lotes und somit  $Q_1^\top - Q_2^\top$  ein Abstandsvektor, so gelten die Gleichungen:

$$0 = \langle Q_1^\top - Q_2^\top, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle = \langle Q_1^\top, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle - \langle Q_2^\top, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle = (1 + \mu \cdot 1) - (1 - \nu \cdot 0) = \mu$$

und

$$\begin{aligned} 0 &= \langle Q_1^\top - Q_2^\top, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} \rangle = \langle Q_1^\top, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} \rangle - \langle Q_2^\top, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} \rangle \\ &= (-2 + (-2)\mu \cdot 0) - ((-2) + (-2)\nu \cdot (-2)) = -4\nu. \end{aligned}$$

Also ist  $\mu = 0$  und  $\nu = 0$  und somit

$$Q_1^\top - Q_2^\top = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

und der Abstand ist  $|Q_1^\top - Q_2^\top| = 2$ .

b) Ein Normalenvektor der Ebene  $E$  ist

$$(P_1^\top - P_2^\top) \times (P_2^\top - P_3^\top) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

Es gilt  $\frac{(2, 0, -2)^\top}{|(2, 0, -2)^\top|} = (1/\sqrt{2}, 0, -1/\sqrt{2})^\top$ . Wegen  $\langle P_3^\top, (1/\sqrt{2}, 0, -1/\sqrt{2})^\top \rangle = \sqrt{2}$  folgt:

$$E : \langle x, (1/\sqrt{2}, 0, -1/\sqrt{2})^\top \rangle = \sqrt{2}.$$

Der Abstand zwischen  $E$  und  $P_5$  ist:

$$| \langle (2, 2, 2)^\top, (-1/\sqrt{2}, 0, 1\sqrt{2})^\top \rangle - \sqrt{2} | = \sqrt{2}.$$

c) Wegen  $\langle (1, 1, 1)^\top, (-1/\sqrt{2}, 0, 1\sqrt{2})^\top \rangle = 0$  liegt  $P_4$  nicht in der Ebene. Also gibt es, wie in der Aufgabenstellung behauptet, genau einen Schnittpunkt, nämlich

$$P_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix},$$

da dieser nach Definition sowohl in  $E$  als auch auf  $g_2$  liegt.

**Aufgabe 4:** (10 Punkte)

Gegeben seien der Punkt  $P = (6, 1)$  und die Gerade

$$g_1 : x = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

Berechnen Sie zwei Geraden  $g_2$  und  $g_3$  so, dass folgende 3 Bedingungen gleichzeitig erfüllt sind:

- (1)  $g_2$  und  $g_3$  schneiden sich in  $P$ ,
- (2)  $g_2$  steht senkrecht auf  $g_1$  und
- (3) die Schnittpunkte von je zwei der Geraden  $g_1$ ,  $g_2$  und  $g_3$  sind die Eckpunkte eines Dreiecks mit Flächeninhalt 5.

Tipp: Machen Sie sich eine Skizze des Problems.

**Lösung:**

Wegen (2) ist  $\begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix}$  ein Richtungsvektor für  $g_2$  ( $\langle \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} \rangle = 0$ ).

Wegen (1) lautet die Gleichung für  $g_2$  also:

$$g_2 : x = \begin{pmatrix} 6 \\ 1 \end{pmatrix} + \nu \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Außerdem gilt für den Schnittpunkt  $Q$  von  $g_1$  und  $g_2$ :

$$Q^\top = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} + \mu_Q \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 1 \end{pmatrix} + \nu_Q \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Also folgt mit  $\mu_Q \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} + \nu_Q \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \end{pmatrix}$ , dass

$$\mu_Q = 2 - 3\nu_Q \Rightarrow 3(2 - 3\nu_Q) - \nu_Q = -4 \Rightarrow -10\nu_Q = -10$$

und somit  $\nu_Q = 1$  und  $\mu_Q = -1$  und

$$Q = (6 - 3, 1 + 1) = (3, 2).$$

Wegen (2) ist das Dreieck aus den Schnittpunkten rechtwinklig mit rechtem Winkel in Punkt  $Q$ . Die eine Kathete hat nach den Berechnungen die Länge

$$|P^\top - Q^\top| = \left| \begin{pmatrix} 6 - 3 \\ 1 - 2 \end{pmatrix} \right| = \sqrt{9 + 1} = \sqrt{10}.$$

Sei  $R$  der Schnittpunkt von  $g_1$  und  $g_3$ . Dann gilt wegen (3)

$$\frac{|R^\top - Q^\top| \cdot |P^\top - Q^\top|}{2} = \frac{|R^\top - Q^\top| \cdot \sqrt{10}}{2} = 5,$$

also, da  $R$  auf  $g_1$  liegt, mit  $R^\top = (4, 5)^\top + \mu_R(1, 3)^\top$ :

$$|R^\top - Q^\top| = \left| \mu_R \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4 - 3 \\ 5 - 2 \end{pmatrix} \right| = \frac{10}{\sqrt{10}} = \sqrt{10}$$

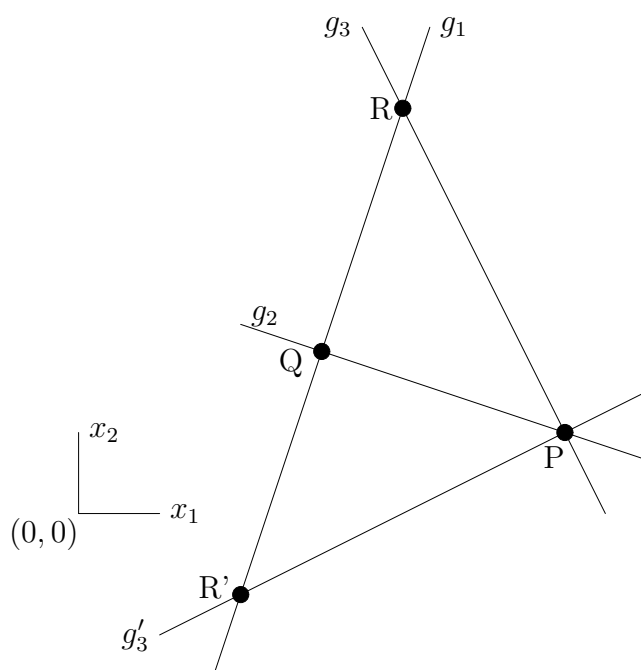
$$\Rightarrow 10 = (\mu_R + 1)^2 + (3\mu_R + 3)^2 \Rightarrow 10 = \mu_R^2 + 2\mu_R + 1 + 9\mu_R^2 + 18\mu_R + 9 \Rightarrow 0 = 10\mu_R(\mu_R + 2).$$

Also ist  $\mu_R = 0$  oder  $\mu_R = -2$  und man kann  $R = (4, 5)$  oder  $R' = (4 - 2, 5 - 6) = (2, -1)$  wählen. Mithin gibt es zwei Möglichkeiten für  $g_3$ :

$$g_3 : x = \begin{pmatrix} 6 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 6 - 4 \\ 1 - 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \end{pmatrix}$$

oder

$$g'_3 : x = \begin{pmatrix} 6 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 6 - 2 \\ 1 - (-1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix}.$$



**Aufgabe 5:** (10 Punkte)

Bestimmen Sie Typ und Normalform der folgenden Kurve im  $\mathbb{R}^2$ :

$$\frac{1}{2}x_1^2 + x_1x_2 + \frac{1}{2}x_2^2 + 5\sqrt{2}x_1 - 5\sqrt{2}x_2 - 20 = 0.$$

Skizzieren Sie die Kurve. Wie lautet die Formel zur Umrechnung der Normalformkoordinaten in  $x_1, x_2$ -Koordinaten?

**Lösung:**

Mit  $A = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $b = \frac{5}{2}\sqrt{2} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  und  $c = -20$  ist die Gleichung äquivalent zu

$$x^\top Ax + 2b^\top x + c = 0.$$

Die Eigenwerte von  $A$  sind wegen

$$\det(A - \lambda E) = \left(\frac{1}{2} - \lambda\right)\left(\frac{1}{2} - \lambda\right) - \frac{1}{4} = \lambda(\lambda - 1)$$

also  $\lambda_1 = 0$  und  $\lambda_2 = 1$ . Die zugehörigen normierten Eigenvektoren sind

$$\lambda_1 = 0: \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow v_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

und

$$\lambda_2 = 1: \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow v_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Die Gleichung  $Am = -b$  ist wegen

$$\left( \begin{array}{cc|c} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{5}{2}\sqrt{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{5}{2}\sqrt{2} \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{cc|c} 1 & 1 & -5\sqrt{2} \\ 0 & 0 & 10\sqrt{2} \end{array} \right)$$

nicht lösbar. Die Gleichung stellt also eine Parabel dar, und wir müssen den Scheitelpunkt zusammen mit der Normalform berechnen:

Setze

$$V = (v_2|v_1) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

und  $x = Vu$ . Dann gilt

$$\begin{aligned} 0 &= x^\top Ax + 2b^\top x + c = u^\top V^\top AVu + 2b^\top Vu + c \\ &= u_1^2 + 5(1-1, -1-1) \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} - 20 = u_1^2 - 10u_2 - 20 = u_1^2 - 10(u_2 + 2). \end{aligned}$$

Setze  $z_1 = u_1$  und  $z_2 = u_2 + 2$ . Also  $z = u + (0, 2)^\top \Rightarrow u = z - (0, 2)^\top$ . Dann ist die Normalform

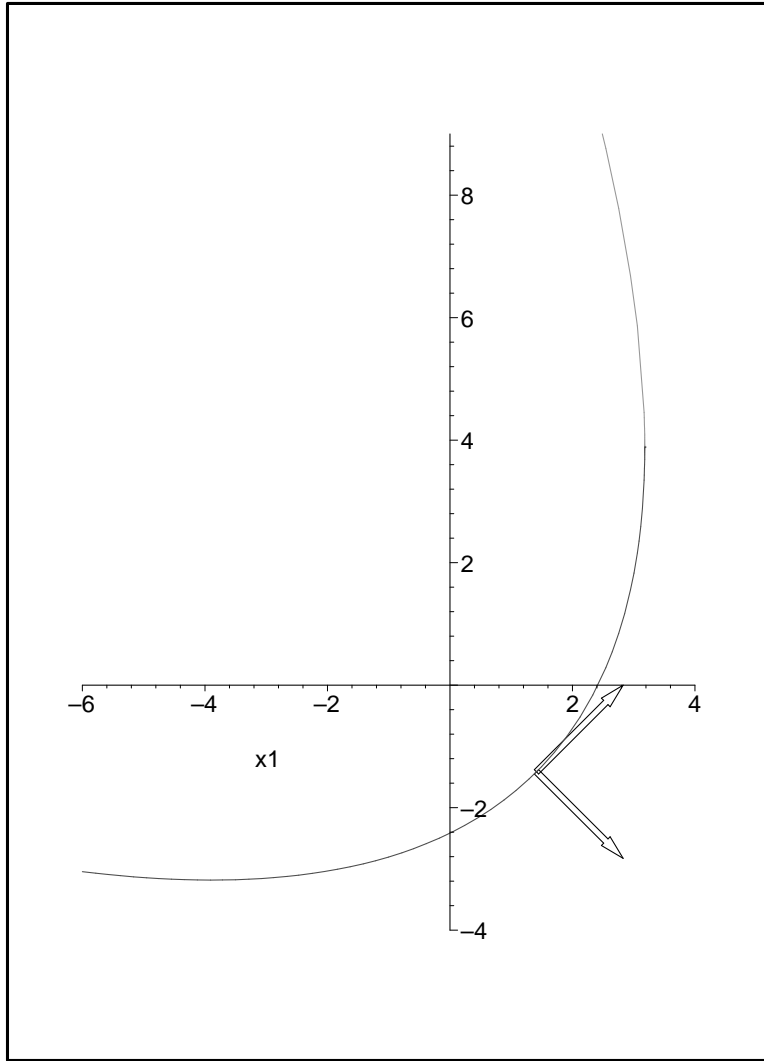
$$z_1^2 - 10z_2 = 0.$$

Die Transformationsformel ist mit  $z = (z_1, z_2)^\top$ :

$$x = Vu = V \left( z - \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} \right) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} z + \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ -\sqrt{2} \end{pmatrix}.$$

Der Scheitelpunkt liegt bei  $z = 0$ :  $(\sqrt{2}, -\sqrt{2})$ .





**Aufgabe 6:** (10 Punkte)

Wie lautet die Normalform eines Zylinders im  $\mathbb{R}^3$  mit Radius 42? In welche Richtung verläuft die Achse des Zylinders? Berechnen Sie die Gleichung eines Zylinders mit Radius 42, für den die Gerade

$$g : x = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

die Achse ist.

---

**Lösung:**

Die Gleichung eines Kreises mit Radius 42 ist

$$\xi^2 + \eta^2 = 42^2.$$

Die Normalform im  $\mathbb{R}^3$  des Zylinders entsteht durch das Zulassen beliebiger Werte in  $u_3$ -Richtung, also hat  $u_3$  keinen Einfluß auf die Gleichung:

$$u_1^2 + u_2^2 - 42^2 = 0 = u^\top D u - 42^2,$$

wobei  $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

Somit ist die Achse des Zylinders die  $u_3$ -Achse, also

$$\hat{g} : u = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \hat{\mu} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

---

1) Lösung mit Koordinatentransformation:

Betrachten wir nun eine Koordinatentransformation

$$x = V u + m,$$

wobei  $V$  orthonormiert, genauer eine Drehmatrix sein soll. Wir wollen  $\hat{g}$  auf  $g$  abbilden. Daher setzen wir ein:

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = x = V u + m = \hat{\mu} V \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + m.$$

Damit diese Gleichung für alle  $\mu$  gilt, müssen die konstanten Terme gleich sein, also

$$m = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Dann folgt  $\mu \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \hat{\mu} V \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .  $V$  ist eine Drehmatrix, also hat  $V \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  die selbe Länge wie  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ . Es folgt

$$|\mu| = \left| \mu \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right| = \left| \hat{\mu} V \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right| = \hat{\mu} \left| V \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right| = |\hat{\mu}|,$$

also  $\mu = \pm \hat{\mu}$ . Wir können wählen und setzen  $\mu = \hat{\mu}$ . Somit

$$V \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Das bedeutet aber,  $V$  hat die Form

$$V = \left( \begin{array}{cc|c} v_1 & v_2 & \begin{matrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{matrix} \end{array} \right).$$

Wir setzen etwa  $v_1 = (0, 0, -1)^\top$  und  $v_2 = (0, 1, 0)^\top$ , also

$$V = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

offenbar eine Drehmatrix. Die Transformationsformel liefert  $u = V^\top(x - m)$  und wir erhalten

mit  $A = V D V^\top = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ :

$$\begin{aligned} (x^\top - m^\top) V D V^\top (x - m) - 42^2 &= x^\top A x - 2m^\top A x + m^\top A m - 42^2 \\ &= x_2^2 + x_3^2 - 2x_2 - 2x_3 - 42^2 + 2 = 0. \end{aligned}$$

2) Lösung durch praktische Anschauung:

Man kann aber auch argumentieren: Die Zylinderachse des zu bildenden Zylinders ist die  $x_1$ -Achse (entspricht dem Richtungsvektor  $(1, 0, 0)^\top$ ). Der Kreis, der verschoben wird, hat in der  $x_2, x_3$ -Ebene den Radius 42 und den Mittelpunkt  $(1, 1)$  in dieser Ebene(!) (Projektion von  $(1, 1, 1)$ !). Also lautet die Kreisgleichung (entspricht der Zylindergleichung im  $\mathbb{R}^3$ !)

$$42^2 = (x_2 - 1)^2 + (x_3 - 1)^2 = x_2^2 + x_3^2 - 2x_2 - 2x_3 + 2,$$

woraus die Darstellung als Fläche zweiten Grades folgt.